## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

09-014280

(43) Date of publication of application: 14.01.1997

(51)Int.CI.

F16D 3/205

(21)Application number: 07-290800

(71)Applicant: NTN CORP

(22)Date of filing:

09.11.1995 (72)Inv

(72)Inventor: KADOTA TETSUO

SHIODA YOSHIMASA ASAHARA YASUO TERADA HIRONORI KOMATSU MASARU

MATSUOKA HIROYUKI

(30)Priority

Priority number: 07 38552

Priority date: 27.02.1995

Priority country: JP

07 99182

25.04.1995

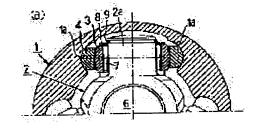
JP

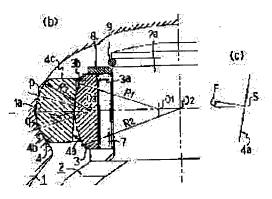
## (54) CONSTANT VELOCITY UNIVERSAL JOINT

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To reduce contact stress generated to a contact part on the inner diameter side in a no-load side track groove of an outer ring by forming the inner diameter face of an outer roller into such shape as to generate load component force.

SOLUTION: The track groove 1a of an outer ring 1 is of such shape as to come in angular contact with an outer diameter 4b of an outer roller 4 at two points p, q but not to come in contact with a leg shaft tip side end face 4c of the outer roller 4. Accordingly, at the time of transmitting rotational torque while forming an operating angle by the outer ring 1 and a tripod member 2, even in the case of the outer roller 4 being inclined following the oscillating fluctuation of an inner roller 3, contact stress is not generated between the end face 4c and the track groove 1a. Axial sliding resistance is therefore reduced, and inductive thrust is reduced. Since an inner diameter face 4a of the outer roller 4 is a conical tapered face contracted in diameter toward the leg shaft tip side,





contact stress is reduced by load component force F generated to a contact part.

#### **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

27.08.1999

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

BEST AVAILABLE COPY

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3212070

[Date of registration]

19.07.2001

[Number of appeal against examiner's decision

of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's

decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

## (19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

#### (11)特許出願公開番号

## 特開平9-14280

(43) 公開日 平成 9年(1997) 1月14日

(51) Int.Cl.6

識別記号 庁内整理番号 FΙ

技術表示箇所

F16D 3/205

F16D 3/20

M

### 審査請求 未請求 請求項の数9 〇L (全 9 頁)

(21)出願番号	特願平7-290800	(71)出顧人	000102692 エヌティエヌ株式会社
(22)出願日	平成7年(1995)11月9日	(72)発明者	大阪府大阪市西区京町堀1丁目3番17号 門田 哲郎
(31)優先権主張番号 (32)優先日 (33)優先権主張国	特顧平7-38552 平 7 (1995) 2 月27日 日本 (JP)	(72)発明者	静岡県磐田郡浅羽町湊496の3 潮田 佳雅 静岡県磐田市今之浦4丁目1番地の1
(31) 優先権主張番号 (32) 優先日	特願平7-99182 平 7 (1995) 4 月25日	(72)発明者	浅原 恭雄 静岡県磐田郡福田町大原2088-22
(33)優先権主張国	日本 (JP)	(72)発明者	寺田 博紀 静岡県磐田郡福田町福田1799-1
		(74)代理人	弁理士 江原 省吾 (外2名)
			日からに対し

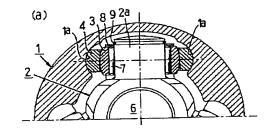
#### 最終頁に続く

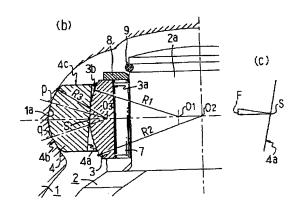
### (54) 【発明の名称】 等速自在継手

#### (57)【要約】

【課題】 誘起スラストの低減。

【解決手段】 外輪1のトラック溝1aは略V字形状ま たは2球面形状(ゴシックアーク形状)で描かれている が、その外径側部分に鍔部は存在しない。そのため、ト ラック溝1aは外側ローラ4の外径面4bと2点p、q でアンギュラコンタクトするが、外側ローラ4の脚軸先 端側の端面4cとは接触しない。





#### [特許請求の範囲]

[請求項1] 内周に軸方向の3対のトラック溝を有する外輪と、

径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面状の外径面を有する内側ローラと、球面状の外径面および内側ローラの外径面に線接触する内径面を有する外側ローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリポード部材とを備え

外輪の内周にトリポード部材を収容すると共に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に嵌合した等 10 速自在継手において、

上記トラック溝が外側ローラの外径面と接触し、かつ、 外側ローラの脚軸先端側の端面と非接触であることを特 徴とする等速自在継手。

【請求項2】 内周に軸方向の3対のトラック溝を有する外輪と、

径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面 状の外径面を有する内側ローラと、球面状の外径面およ び内側ローラの外径面に線接触する内径面を有する外側 ローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリポード部材 20 とを備え、

外輪の内周にトリポード部材を収容すると共に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に嵌合した等速自在継手において、

上記外側ローラの内径面が、上記内側ローラの外径面と の接触部分に脚軸先端側に向いた負荷分力を発生させる 形状であることを特徴とする等速自在継手。

【請求項3】 上記外側ローラの内径面が脚軸先端側に 向かって縮径した円錐テーバ面であることを特徴とする 請求項2の等速自在継手。

【請求項4】 上記外側ローラの内径面が、上記内側ローラの外径面の母線中心に対して脚軸基端側にオフセットされた点を母線中心とする凹球面であることを特徴とする請求項2の等速自在継手。

【請求項5】 上記外側ローラの内径面が、上記内側ローラの外径面の母線中心に対して脚軸先端側にオフセットされた点を母線中心とする凸球面であることを特徴とする請求項2の等速自在継手。

【請求項6】 上記外側ローラの内径面が、脚軸先端側 に向かって縮径した円錐テーバ面と凸球面との合成面で 40 あることを特徴とする請求項2の等速自在継手。

【請求項7】 上記外側ローラの内径面が、円筒面と凸球面との合成面であることを特徴とする請求項2の等速 自在継手。

[請求項8] 内周に軸方向の3対のトラック溝を有する外輪と、

径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面 ード部材2の3本の脚軸2aはそれぞれ外輪1のトラッ状の外径面を有する内側ローラと、球面状の外径面およ ク溝1a'に嵌合される。外輪1とトリポード部材2と で内側ローラの外径面に線接触する内径面を有する外側 の間のトルク伝達は、外側ローラ4'の外径面とトラッローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリポード部材 50 ク溝1a'との接触部分を介してなされる。また、外輪

とを備え、

外輪の内周にトリポード部材を収容すると共に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に嵌合した等速自在継手において、

2

上記内側ローラの外径面の母線半径が、この外径面の最大半径よりも小さいことを特徴とする等速自在継手。

【請求項9】 内周に軸方向の3対のトラック溝を有する外輪と、

径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面 状の外径面を有する内側ローラと、球面状の外径面およ び内側ローラの外径面に線接触する内径面を有する外側 ローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリボード部材 とを備え、

外輪の内周にトリポード部材を収容すると共に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に嵌合した等速自在継手において、

上記外側ローラの脚軸先端側部分が幅方向に拡張された ことを特徴とする等速自在継手。

【発明の詳細な説明】

20 [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、自動車や各種産業 機械において動力伝達用に用いられる等速自在継手に関 し、特に、トリボード型等速自在継手に関する。 【0002】

【従来の技術】トリポード型等速自在継手は、3本の脚軸を120度ずつの周方向間隔で径方向に突設したトリポード部材と、このトリポード部材の3本の脚軸をトラック溝に嵌合して一体的に回転する外輪とで構成され、2軸が作動角をとっても等速で回転トルクを伝達し、し30かも、軸方向の相対変位をも許容するという特徴を備えている。

【0003】この種の等速自在継手において、脚軸とトラック溝との摩擦抵抗を軽減するために、脚軸に球面ローラを回転自在に嵌合した構成が提供され、最近では、これをさらに改良して、図8に示すように、トリボード部材2の各脚軸2aに、球面状の外径面を有する内側ローラ3'と、球面状の外径面および内側ローラ3'の外径面と線接触する円筒状の内径面を有する外側ローラ4'とを回転自在に嵌合した構成が提供されている。

【0004】同図において、外輪1は、一端が開口し、他端が閉塞した略円筒カップ状をなし、他端に第1軸5が一体に設けられ、内周に軸方向の3対のトラック溝1 a'が120度間隔で形成されている。トリボード部材2は、第2軸6の一端に形成されたセレーション部(又はスプライン部)6 aに嵌合され、段部6 b とクリップ6 c との間で軸方向両側に抜け止め保持される。トリボード部材2の3本の脚軸2 a はそれぞれ外輪1のトラック溝1 a'に嵌合される。外輪1とトリボード部材2との間のトルク伝達は、外側ローラ4'の外径面とトラック溝1 a'との接触部分を介してなされる。また、外輪

1とトリポード部材2との間の軸方向変位に対しては、 外側ローラ4'がトラック溝la'に軸方向にスライド 案内され、角度変位に対しては、さらに内側ローラ3' の外径面が外側ローラ4 の内径面に揺動案内されるこ とにより、円滑な変位が可能である。

#### [0005]

[発明が解決しようとする課題]図8に示す従来構成 は、脚軸2aに内側ローラ3'と外側ローラ4'とを装 着しているため、それ以前の構成に比較して、外輪1と トリポード部材2とが作動角をとりつつ回転トルクを伝 10 達する際の誘起スラストが軽減されるという利点があ る。その理由は、従前の脚軸に単に球面ローラを装着し ただけの構成では、軸方向スライド運動と揺動運動をす る脚軸上の球面ローラが外輪のトラック溝と直接接触す るために、スライド抵抗が大きいのに対し、図8に示す 構成では、内側ローラ3'と外側ローラ4'との間の揺 動変位が許容されているため、外側ローラ4'は外輪1 のトラック溝la' に対してほぼ一定の軸方向スライド 運動のみを行なえば良く、これによってスライド抵抗が 減少するためである。

【0006】上記のように、図8に示す従来構成は、そ れ以前のものに比べて、誘起スラストが軽減されている が、これをさらに軽減しようとした場合には、限界があ った。本発明者等はその原因を究明すべく実験を重ねた 結果、内側ローラ3'が外側ローラ4'の内径面に接触 しながら揺動変位する際、外側ローラ4'も摩擦抵抗に より、内側ローラ3'に追随して揺動変位しようとし、 この時、図9に拡大して示すように、外輪1のトラック 溝la'の外径側部分にある鍔部lb'と、外側ローラ 4'の脚軸先端側の端面4c'との接触部A、および、 外輪1の非負荷側でのトラック溝1a'の内径側部分 (反鍔部側)と外側ローラ4'との接触部Bにおける接 触応力が大きくなり、これら接触部A、Bに発生する摩 擦力によって、外側ローラ4'の転がり抵抗が増大する

【0007】そこで、本発明の目的は、外輪とトリポー ド部材とが作動角をとりつつ回転トルクを伝達する際に 発生する誘起スラストを一層軽減し、より振動の少ない トリポード型の等速自在継手を提供することにある。 [0008]

ためと考えられる。

【課題を解決するための手段】請求項1の等速自在継手 は、内周に軸方向の3対のトラック溝を有する外輪と、 径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面 状の外径面を有する内側ローラと、内側ローラの外径面 に線接触する内径面および球面状の外径面を有する外側 ローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリポード部材 とを備え、外輪の内周にトリポード部材を収容すると共 に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に 嵌合した等速自在継手において、外輪のトラック溝を外 端側の端面と非接触としたものである。外輪とトリポー ド部材とが作動角をとりつつ回転トルクを伝達する際、 内側ローラの揺動変位に追随して外側ローラに傾きが生 じた場合でも、その脚軸先端側の端面とトラック溝との 間に接触応力が発生しない。

4

【0009】請求項2の等速自在継手は、外側ローラの 内径面の形状を、内側ローラの外径面との接触部分に脚 軸先端側に向いた負荷分力を発生させる形状としたもの である。この負荷分力によって、外側ローラが脚軸先端 側に向かって押圧されることにより、外輪の非負荷側の トラック溝において、内径側の接触部分に発生する接触 応力が軽減される。とのような外側ローラの内径面の形 状としては、脚軸先端側に向かって縮径した円錐テーパ 面(請求項3)、内側ローラの外径面の母線中心に対し て脚軸基端側にオフセットされた点を母線中心とする凹 球面(請求項4)、内側ローラの外径面の母線中心に対 して脚軸先端側にオフセットされた点を母線中心とする 凸球面(請求項5)、脚軸先端側に向かって縮径した円 錐テーパ面と凸球面との合成面(請求項6)、円筒面と 20 凸球面との合成面(請求項7)を採用することができ る。

【0010】請求項8の等速自在継手は、内側ローラの 外径面の母線半径を、この外径面の最大半径よりも小さ くしたものである。内側ローラの外径面と外側ローラの 内径面との接触部分における接触楕円が小さくなり、接 触部分における摩擦抵抗が減少する結果、特に、作動角 付与時における外側ローラの傾きが抑制される。

【0011】請求項9の等速自在継手は、外側ローラの 脚軸先端側部分を幅方向に拡張したものである。外側ロ 30 ーラがトラック溝に沿って軸方向にスライド移動する 際、外側ローラが内側ローラに追随して揺動変位しよう とする際の、外側ローラの傾きが抑制される。

【0012】尚、請求項1、2(又は3、又は4、又は 5、又は6、又は7)、8、9の構成を、任意に2以上 組み合わせた構成とすることもできる。

#### [0013]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施形態を図面に 従って説明する。尚、図8および図9に示す従来構成と 実質的に同一の部材及び部分には同一の符号を付して示 し、重複する説明は省略する。

【0014】図1に示すように、トリポード部材2の脚 軸2aの外周に複数のニードル7を介して内側ローラ3 が回転自在に嵌合され、脚軸2 a の先端部に装着された 抜け止めリング8と止め輪9によって脚軸2aからの抜 けが防止されている。図1(b)に拡大して示すよう に、内側ローラ3の内径面3aは円筒面、外径面3bは 球面である。との実施形態において、外径面3bの母線 は、内側ローラ3の半径中心〇2から所定量だけ外径側 にオフセットされた点Olを母線中心とする半径Rlの 側ローラの外径面と接触し、かつ、外側ローラの脚軸先 50 円弧であり、母線半径R1は、外径面3bの最大半径R

30

2よりも小さい。

【0015】外側ローラ4は、内側ローラ3の外径面3 bに回転自在に嵌合される。この実施形態において、外 側ローラ4の内径面4aは脚軸2aの先端側に向かって 縮径した円錐テーパ面であり、そのため、内径面4 a と 内側ローラ3の外径面3bとは線接触し、これにより、 両者の間の相対的な揺動変位が許容される。尚、内径面 4 a の円錐テーパ角は、例えば0.1度~3度程度にす ると良い。外側ローラ4の外径面4bは、点03を母線 中心とする母線半径R3の球面である。

【0016】外輪1のトラック溝1aは略V字形状また は2球面形状(ゴシックアーク形状)で描かれている が、図8および図9に示す従来構成とは異なり、その外 径側部分に鍔部は存在しない。そのため、トラック溝 1 aは外側ローラ4の外径面4bと2点p、qでアンギュ ラコンタクトするが、外側ローラ4の脚軸先端側の端面 4 c とは接触しない。

[0017]との実施形態の等速自在継手は以上の構成 を有し、これにより誘起スラストが以下のようにして低 減される。

[0018] すなわち、①外輪1のトラック溝1aが、 外側ローラ4の外径面4bと2点p、aでアンギュラコ ンタクトし、かつ、外側ローラ4の脚軸先端側の端面4 cと接触しない形状であるので、外輪1とトリポード部 材2とが作動角をとりつつ回転トルクを伝達する際、内 側ローラ3の揺動変位に追随して外側ローラ4に傾きが 生じた場合でも、その端面4cとトラック溝1aとの間 に接触応力が発生しない。そのため、従来構成に比べ、 軸方向のスライド抵抗が軽減され、誘起スラストが低減 される。

【0019】また、外側ローラ4の内径面4aが脚軸先 端側に向かって縮径した円錐テーパ面であるので、♡内 径面4aと内側ローラ3の外径面3bとの接触部分S に、外側ローラ4を脚軸先端側に向かって押圧する負荷 分力Fが発生する {図1(c)参照}。この負荷分力F によって、外輪1の非負荷側のトラック溝1aにおい て、内径側の接触部分(図に示す部分)に発生する接触 応力が軽減される。そのため、従来構成に比べ、軸方向 のスライド抵抗が軽減され、誘起スラストが低減され

[0020]さらに、3内側ローラ3の外径面3bの母 線半径R1が最大半径R2よりも小さいので、内側ロー ラ3の外径面3 bと外側ローラ4の内径面4 a との接触 部分Sにおける接触楕円が小さくなり、接触部分Sの摩 擦抵抗が減少する結果、特に、作動角付与時における外 側ローラ4の傾きが抑制される。そのため、従来構成に 比べ、軸方向スライド抵抗が軽減され、誘起スラストが 低減される。

[0021]図2に示す等速自在継手は、外側ローラ4

ローラ4の外径面4bは、その球面中心Hに対し非対称 形状である。外輪1のトラック溝1aの外径側部分には 鍔部が存在しないので、外側ローラ4の脚軸先端側部分 を幅方向に拡張しても、トラック溝1aは外側ローラ4 の脚軸先端側の端面4 c とは接触しない。その他の構成 は、図1に示すものと同様である。

[0022]以上の構成により、この実施形態の等速自 在継手においても、上記003と同様の態様で誘起スラ ストが低減されると同時に、@外側ローラ4の脚軸先端 10 側部分が幅方向に拡張されていることにより、外側ロー ラ4がトラック溝1aに沿って軸方向にスライド移動す る時、外側ローラ4が内側ローラ3に追随して揺動変位 しようとする際の外側ローラ4の傾きが抑制されるの で、誘起スラストの低減がより一層効果的に達成され

【0023】図2に示す実施形態の等速自在継手と図8 および9に示す従来継手とについて、誘起スラストを測 定した。その結果を図7に示す。図7において、線図X は本実施形態品、線図Yは従来品を示している。同図に 20 示すように、従来品Yにおいて、誘起スラストは継手角 度(作動角)が大きくなるに従って増大し、特に継手角 度が所定値に達した時点から急激な増大傾向を示した。 これに対し、本実施形態品Xにおいて、誘起スラストは ほぼ一定の低レベルを維持し、継手角度による急激な増 大傾向も見られなかった。

【0024】図3~図6に示す等速自在継手は、図2に 示す等速自在継手と基本的構成を同じくし、上記003 **④と同様の態様で誘起スラストが低減されるが、外側口** ーラ4の内径面4aの形状が図2に示す構成とは異なっ ている。

【0025】図3に示す等速自在継手は、外側ローラ4 の内径面4aを、内側ローラ3の外径面3bの母線中心 ○1に対して、内側ローラ3の半径中心○2を挟んだ外 径側でかつ脚軸2aの基端側にオフセットされた点O4 を母線中心とする母線半径R4の凹球面にしたものであ る。外側ローラ4の内径面4aがこのような凹球面であ るので、②内径面4aと内側ローラ3の外径面3bとの 接触部分 S に、外側ローラ 4 を脚軸先端側に向かって押 圧する負荷分力Fが発生する。

【0026】図4に示す等速自在継手は、外側ローラ4 の内径面4 aを、内側ローラ3の外径面3 bの母線中心 ○1に対して、外側ローラ4の外径面4bを挟んだ外径 側ででかつ脚軸2aの先端側にオフセットされた点O5 を母線中心とする母線半径R5の凸球面にしたものであ る。外側ローラ4の内径面4aがこのような凸球面であ るので、②内径面4aと内側ローラ3の外径面3bとの 接触部分Sに、外側ローラ4を脚軸先端側に向かって押 圧する負荷分力Fが発生する。

[0027]図5に示す等速自在継手は、外側ローラ4 の脚軸先端側部分を幅方向に拡張したものである。外側 50 の内径面4aを、脚軸先端側に向かって縮径した円錐テ 7

ーパ面4 a 1 と、内側ローラ3の外径面3 b の母線中心 O 1 に対して、外側ローラ4の外径面4 b を挟んで外径 側にオフセットされた点O 6を母線中心とする凸状部分 球面4 a 2 とで合成したものである。円錐テーパ面4 a 1 は脚軸先端側に位置し、凸状部分球面4 a 2 は脚軸基端側に位置し、両者は滑らかに連続している。外側ローラ4の内径面4 a がこのような合成面であるので、②内径面4 a と内側ローラ3の外径面3 b との接触部分S に、外側ローラ4を脚軸先端側に向かって押圧する負荷分力Fが発生する。

[0028]図6に示す等速自在継手は、外側ローラ4の内径面4aを、円筒面4a3と、内側ローラ3の外径面3bの母線中心01に対して、外側ローラ4の外径面4bを挟んで外径側にオフセットされた点06を母線中心とする凸状部分球面4a2とで合成したものである。円筒面4a3は脚軸先端側に位置し、凸状部分球面4a2は脚軸基端側に位置し、両者は滑らかに連続している。外側ローラ4の内径面4aがこのような合成面であるので、②内径面4aと内側ローラ3の外径面3bとの接触部分Sに、外側ローラ4を脚軸先端側に向かって押20圧する負荷分力Fが発生する。

[0029]尚、図1に示す実施形態は上記①②③の要素を組み合わせて、図2~図6に示す実施形態は上記①②③②の要素を組みあわて誘起スラストの低減を図ったものであるが、上記②②③④の各要素を単独で又は2つ以上組み合わせた構成としても良く、その場合でもかなりの効果が期待できる。また、図3~図6に示す外側ローラ4の内径面4aの形状は、図1に示す構成に適用しても良く、その場合でも同等の効果が期待できる。

#### [0030]

[発明の効果]以上説明したように、本発明によれば、 外輪とトリボード部材とが作動角をとりつつ回転トルク を伝達する際の誘起スラストを従来に比べより一層低減 し、この種トリポード型の等速自在継手の振動特性を改\*

\*善することができる。

#### 【図面の簡単な説明】

[図1] 実施形態を示す横断面図(図a)、図a におけるトラック溝周辺部を示す部分拡大横断面図(図b)、内側ローラと外側ローラの接触部分に発生する分力を示す図(図c)である。

8

[図2]他の実施形態を示す横断面図(図a)、図aにおけるトラック溝周辺部を示す部分拡大横断面図(図b)である。

10 【図3】他の実施形態におけるトラック溝周辺部を示す 部分拡大横断面図である。

[図4]他の実施形態におけるトラック溝周辺部を示す 部分拡大横断面図である。

[図5]他の実施形態におけるトラック溝周辺部を示す 部分拡大横断面図である。

[図6]他の実施形態におけるトラック溝周辺部を示す 部分拡大横断面図である。

[図7] 誘起スラストの測定結果を示す図である。

【図8】従来構成を示す縦断面図(図a)、横断面図

o (図b)である。

[図9]図3における脚軸周辺部を示す拡大横断面図である。

#### 【符号の説明】

1 外輪

1a トラック溝

2 トリポード部材

2 a 脚軸

3 内側ローラ

3 b 外径面

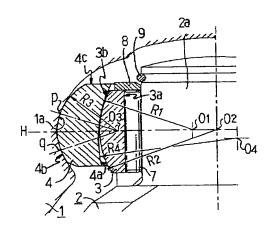
30 4 外側ローラ

4 a 内径面

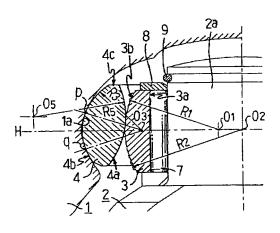
4 b 外径面

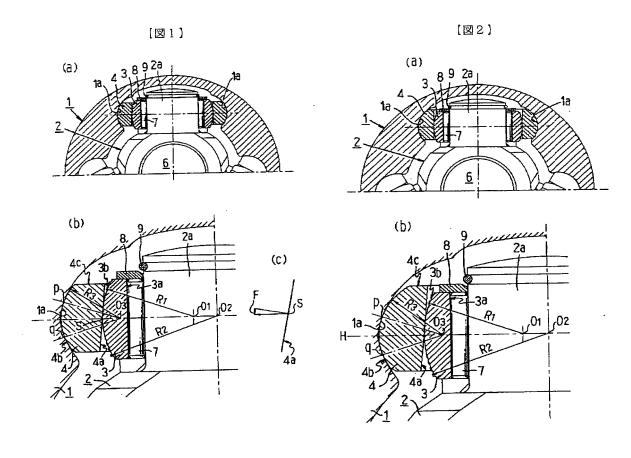
4 c 脚軸先端側の端面

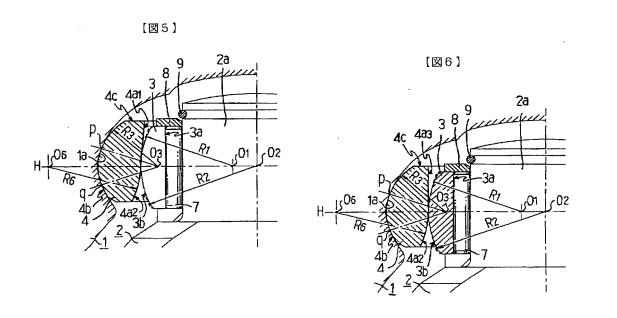
[図3]

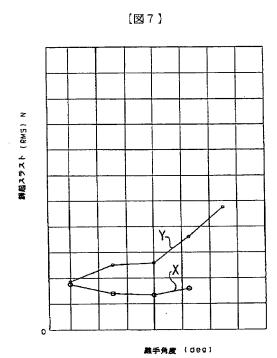


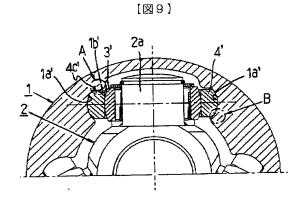
[図4]



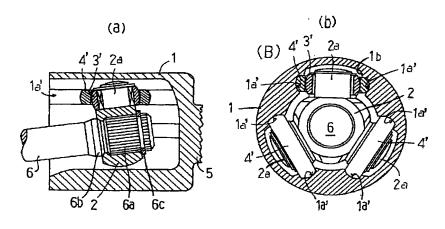








【図8】



#### 【手続補正書】

【提出日】平成7年12月5日

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】 内周に軸方向の3対のトラック溝を有す

#### る外輪と、

径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面 状の外径面を有する内側ローラと、球面状の外径面およ び内側ローラの外径面に線接触する内径面を有する外側 ローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリボード部材 とを備え、

外輪の内周にトリポード部材を収容すると共に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に嵌合した等

速自在継手において、

上記外側ローラの内径面が、上記内側ローラの外径面と の接触部分に脚軸先端側に向いた負荷分力を発生させる 形状であることを特徴とする等速自在継手。

[請求項2] 上記外側ローラの内径面が脚軸先端側に向かって縮径した円錐テーバ面であることを特徴とする請求項1の等速自在継手。

[請求項3] 上記外側ローラの内径面が、上記内側ローラの外径面の母線中心に対して脚軸基端側にオフセットされた点を母線中心とする凹球面であることを特徴とする請求項1の等速自在継手。

【請求項4】 上記外側ローラの内径面が、上記内側ローラの外径面の母線中心に対して脚軸先端側にオフセットされた点を母線中心とする凸球面であることを特徴とする請求項1の等速自在継手。

【請求項5】 上記外側ローラの内径面が、脚軸先端側 に向かって縮径した円錐テーパ面と凸球面との合成面で あることを特徴とする請求項1の等速自在継手。

【請求項6】 上記外側ローラの内径面が、円筒面と凸球面との合成面であることを特徴とする請求項1の等速自在継手。

[請求項7] 内周に軸方向の3対のトラック溝を有する外輪と、

径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面 状の外径面を有する内側ローラと、球面状の外径面およ び内側ローラの外径面に線接触する内径面を有する外側 ローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリボード部材 とを備え、

外輪の内周にトリポード部材を収容すると共に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に嵌合した等 速自在継手において、

上記内側ローラの外径面の母線半径が、この外径面の最 大半径よりも小さいことを特徴とする等速自在継手。

【請求項8】 内周に軸方向の3対のトラック溝を有する外輪と、

径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面 状の外径面を有する内側ローラと、球面状の外径面およ び内側ローラの外径面に線接触する内径面を有する外側 ローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリポード部材 とを備え

外輪の内周にトリポード部材を収容すると共に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に嵌合した等 速自在継手において、

上記トラック溝が外側ローラの外径面と接触し、かつ、 外側ローラの脚軸先端側の端面と非接触であることを特 徴とする等速自在継手。

[請求項9] 内周に軸方向の3対のトラック溝を有する外輪と、

径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面 状の外径面を有する内側ローラと、球面状の外径面およ び内側ローラの外径面に線接触する内径面を有する外側 ローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリポード部材 とを備え、

外輪の内周にトリポード部材を収容すると共に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に嵌合した等速自在継手において、

上記外側ローラの脚軸先端側部分が幅方向に拡張された ことを特徴とする等速自在継手。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

[補正対象項目名] 0008

【補正方法】変更

【補正内容】

[8000]

[課題を解決するための手段] 請求項1の等速自在継手 は、内周に軸方向の3対のトラック溝を有する外輪と、 径方向に突設された3本の脚軸を有し、各脚軸に、球面 状の外径面を有する内側ローラと、内側ローラの外径面 に線接触する内径面および球面状の外径面を有する外側 ローラとをそれぞれ回転可能に嵌合したトリポード部材 とを備え、外輪の内周にトリポード部材を収容すると共 に、トリポード部材の外側ローラを外輪のトラック溝に 嵌合した等速自在継手において、外側ローラの内径面の 形状を、内側ローラの外径面との接触部分に脚軸先端側 に向いた負荷分力を発生させる形状としたものである。 この負荷分力によって、外側ローラが脚軸先端側に向か って押圧されることにより、外輪の非負荷側のトラック 溝において、内径側の接触部分に発生する接触応力が軽 減される。このような外側ローラの内径面の形状として は、脚軸先端側に向かって縮径した円錐テーパ面(請求 項2)、内側ローラの外径面の母線中心に対して脚軸基 端側にオフセットされた点を母線中心とする凹球面(請 求項3)、内側ローラの外径面の母線中心に対して脚軸 先端側にオフセットされた点を母線中心とする凸球面 (請求項4)、脚軸先端側に向かって縮径した円錐テー バ面と凸球面との合成面(請求項5)、円筒面と凸球面 との合成面(請求項6)を採用することができる。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0009

【補正方法】変更

【補正内容】

[0009]請求項7の等速自在継手は、内側ローラの外径面の母線半径を、この外径面の最大半径よりも小さくしたものである。内側ローラの外径面と外側ローラの内径面との接触部分における接触楕円が小さくなり、接触部分における摩擦抵抗が減少する結果、特に、作動角付与時における外側ローラの傾きが抑制される。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

[補正対象項目名] 0010 [補正方法] 変更

【補正内容】

[0010]請求項8の等速自在継手は、外輪のトラック溝を外側ローラの外径面と接触し、かつ、外側ローラの脚軸先端側の端面と非接触としたものである。外輪とトリポード部材とが作動角をとりつつ回転トルクを伝達する際、内側ローラの揺動変位に追随して外側ローラに傾きが生じた場合でも、その脚軸先端側の端面とトラッ米

\* ク溝との間に接触応力が発生しない。

【手続補正5】

【補正対象書類名】明細書

[補正対象項目名] 0012

【補正方法】変更

【補正内容】

[0012]尚、請求項1(又は2、又は3、又は4、 又は5、又は6)、7、8、9の構成を、任意に2以上 組み合わせた構成とすることもできる。

フロントページの続き

(72)発明者 小松 **優** 静岡県磐田市見付1640-2 (72)発明者 松岡 博幸

三重県桑名市大字西別所664番地の43

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.